

# 浙江大学单一来源采购专家论证意见表

时间：2020 年 9 月 24 日

|        |                                                                                                                                                                                            |     |                          |             |
|--------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-----|--------------------------|-------------|
| 项目基本情况 | 采购内容或项目名称                                                                                                                                                                                  |     | 轮履复合式重载抢险救援机器人运动控制平台     |             |
|        | 预算金额（万元）                                                                                                                                                                                   |     | 130                      |             |
|        | 生产商/制造商                                                                                                                                                                                    |     | 杭州绿聚科技有限公司               |             |
|        | 生产商/制造商地址                                                                                                                                                                                  |     | 浙江省杭州市西湖区古墩路 413 号 134 室 |             |
|        | 代理商                                                                                                                                                                                        |     |                          |             |
|        | 代理商地址                                                                                                                                                                                      |     |                          |             |
| 专家论证意见 | 姓名                                                                                                                                                                                         | 陆亮  | 工作单位                     | 同济大学        |
|        | 职称                                                                                                                                                                                         | 副教授 | 联系电话                     | 15026793286 |
|        | <p>轮履复合式重载抢险救援机器人运动控制平台的机械臂模块要求采用七自由度混联全液压伺服机械臂，其自由度数多、结构复杂，设计难度大，要综合考虑负载与运动空间需求，全液压伺服及液压伺服驱动单元设计更是增加了该运动控制平台的设计加工制造难度。杭州绿聚科技有限公司具有七轴混联全液压伺服机械臂的产品，其他公司其他公司无类似产品，综上，必须/只能采用单一来源谈判方式采购。</p> |     |                          |             |
|        | <p>专家签名：陆亮<br/>2020.9.24</p>                                                                                                                                                               |     |                          |             |